

**Problema 2 (45 minutos, 5 puntos)**

Como consecuencia de añadir un bloqueador-muestreador a un sistema continuo de regulación de temperatura mediante termostato se obtiene el siguiente sistema equivalente discreto (una vez reducido):

$$G(z) = \frac{2z}{z-2}$$

Se pide

1. Razónese **sin realizar ningún cálculo previo** acerca de la causalidad, retardo y estabilidad del sistema. Determine a) el valor inicial y final ante entrada escalón unitario; b) la ecuación en diferencias que caracteriza el sistema; c) Término general de la salida ante entrada escalón unitario.
2. a) Determine los valores del compensador proporcional que representan cambios en el comportamiento del sistema **en lazo cerrado** (considere realimentación unitaria entrada escalón unitario) en relación con la estabilidad y forma del transitorio. b) Repita los cálculos para el sistema retardado una unidad.
3. ¿Qué es un sistema híbrido? ¿Qué se entiende por un bloqueador de orden  $k$ ? Indique la ecuación característica del bloqueador de orden cero y orden 1. Dibuje la respuesta temporal de ambos bloqueadores ante el impulso discreto. ¿Cuál es la relación entre dicha respuesta y la ecuación característica?
4. El sistema  $G(z) = \frac{2z}{z-2}$  es el equivalente discreto obtenido fruto de la siguiente aproximación (no convencional) al operador derivada:

$$\left. \frac{dx(t)}{dt} \right|_{t=KT} \simeq \frac{x_k + \frac{1}{2}x_{k-1} - x_{k-2}}{T}$$

Determine el cambio de variable (relación entre variables  $s$  y  $z$ ) del sistema continuo  $G(s)$  para el que  $G(z)$  se comporta de manera semejante considerando un periodo de muestreo de 1 segundo.

**SOLUCION**

1. Sistema inestable, causal y con retardo nulo

0,5 a)  $y_0 = 2; y_\infty = \infty$

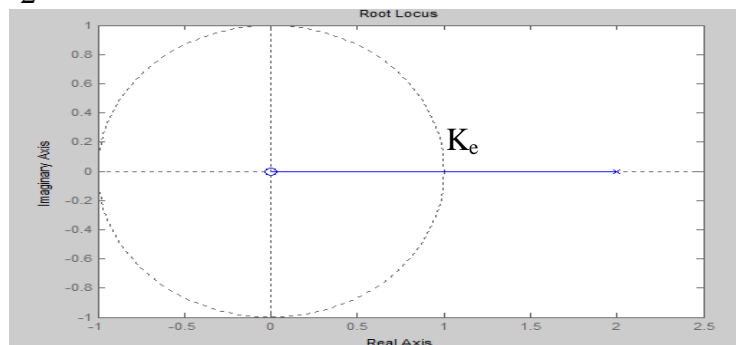
1 b)  $y_k - 2y_{k-1} = 2u_k$

1 c)  $Y(z) = G(z) \frac{z}{z-1} = 2z^2 \frac{1}{(z-1)(z-2)} = 2z^2 \left[ \frac{-1}{z-1} + \frac{1}{z-2} \right]$

$Z^{-1}(Y(z)) = 2\{2^{k+1} - 1\}$

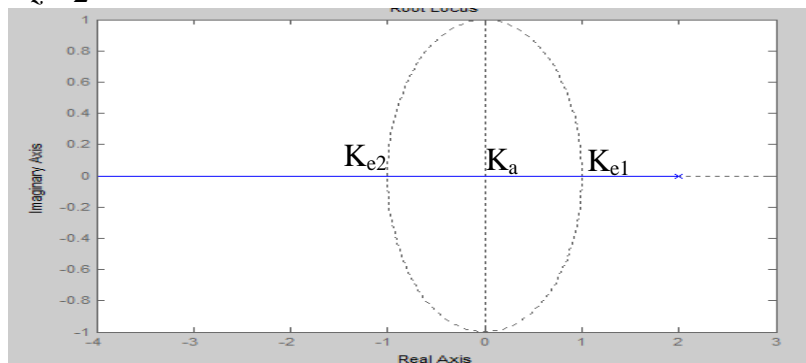
- 2.

1 a)  $G(z) = \frac{2z}{z-2}$



Aplicando criterio del modulo:  $|k| = \frac{\prod dp}{2 \prod dz}$ :  $K_e=0,5$ . El sistema es estable para valores de  $k$  tal que  $0,5 < k < \infty$ . Para valores de  $k$  dentro de la estabilidad, el sistema se comporta como un primer orden.

1,5 b)  $G(z) = \frac{2}{z-2}$



Aplicando criterio del modulo:  $|k| = \frac{\prod dp}{2 \prod dz}$ :  $K_{e1}=0,5$ .  $K_{e2}=1,5$  y  $K_a=1$

El sistema es estable para valores  $0,5 < k < 1,5$ . Para valores  $0,5 < k < K_a$  el sistema se comporta como un primer orden. Para valores  $K_a < k < 1,5$  el sistema se comporta como segundo orden y presenta rizo.

2, 5 3. La respuesta temporal del bloqueador ante el impulso discreto define a dicho bloqueador. La transformada de Laplace de dicha respuesta es la ecuación característica del bloqueador (Ver teoría).

2,5 4. El sistema discreto  $D(z)$  que se aproxima al operador derivada queda representado por la ecuación característica dada:

$$\begin{array}{ccc} \{x_k\} & \xrightarrow{\quad} & \boxed{D(z)} \xrightarrow{\quad} \frac{x_k + 0,5x_{k-1} - x_{k-2}}{T} \\ x(t) & \xrightarrow{\quad} & \boxed{s} \xrightarrow{\quad} \frac{d(x(t))}{dt} \end{array}$$

$$D(z) = 1 + 0,5z^{-1} - z^{-2} \quad (T=1s)$$

Luego el cambio de variable para la aproximación derivada definida es

$$s = 1 + 0,5z^{-1} - z^{-2} = \frac{z^2 + 0,5z - 1}{z^2}$$

Nota: Para obtener el sistema  $G(s)$  de partida sería necesario calcular la relación inversa:  $z(s)$  y realizar el cambio de variable.